

РЕШЕНИЕ ПРОГРАММНОГО КОМИТЕТА

Список поданных рефератов XXX конференция памяти Н.Н. Острякова 4-6 октября 2016 г.

№	Название реферата	Окончательное решение ПК
1.	М.А.Барулина, В.М.Панкратов (<i>ИПТМУ РАН, Саратов</i>) Исследование в рамках неклассической теории изгиба влияния допусков на конструктивные параметры микромеханических датчиков инерциальной информации на их собственные частоты	Секция 1 (ГЧЭ)
2.	М.Б.Розенгауз (<i>АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург</i>) Учет системы контроля при определении надежности сложных систем	Секция 3 ОИ
3.	Е.В.Кабанец (<i>ОАО «Концерн «МПО – Гидроприбор», С.-Петербург</i>) Особенности построения систем управления движением корабельных торпед	Секция 3 ОИ
4.	А.В.Голиков, В.М.Панкратов, Е.В.Панкратова (<i>Федеральное государственное бюджетное учреждение науки - Институт проблем точной механики и управления РАН, Саратов</i>) Исследование тепловых процессов в волоконно-оптическом гироскопе при разгерметизации БИНС в условиях космоса	Секция 1 ГЧЭ
5.	А.В.Фомичев, Б.И.Портнов, Е.А.Измайлов (<i>АО «МИЭА», Москва</i>) О бесплатформенных инерциальных системах разработки МИЭА	пленарный доклад
6.	О.А.Зорина, С.Е.Кухтевич, Е.А.Измайлов, А.В.Фомичев (<i>АО «МИЭА», Москва</i>), А.А.Голован, Н.Б.Вавилова, Н.А.Парусников, И.А.Папуша (<i>МГУ им. М.В. Ломоносова, Москва</i>) О повышении точности автономного режима бесплатформенной инерциальной навигационной системы на основе информационной интеграции	Секция 2 ГС
7.	В.Е.Герцман (<i>АО «НИЦ СПб ЭТУ», С.-Петербург</i>) Влияние углового движения носителя на погрешности определения его координат и скоростей бортовым навигационным приемником	Секция 3 ОИ
8.	В.А.Смирнов, В.В.Савельев (<i>Тульский государственный университет, Тула</i>), В.С.Фимушкин, А.Е.Яковлев (<i>АО КБП, Тула</i>) Способ уменьшения погрешностей, вызванных сухим трением, в двухосном управляемом гиросtabilизаторе	Секция 1 ГЧЭ
9.	О.С.Юльметова, М.А.Туманова, А.Г.Щербак (<i>АО «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург</i>) Корректировка центра масс сферического ротора посредством варьирования конфигурации функционального покрытия	Секция 1 ГЧЭ

№	Название реферата	Окончательное решение ПК
10.	О.С.Юльметова, М.А.Туманова, А.Г.Щербак, Б.Е.Ландау (АО "ЦНИИ "Электроприбор", Санкт-Петербург) Методы создания и критерии оценки качества растрового рисунка на роторах бескарданного электростатического гироскопа	Секция 1 ГЧЭ
11.	О.А.Степанов (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, Санкт-Петербург), Ц.Лян (Университет ИТМО, Санкт-Петербург) Исследование эффективности субоптимальных адаптивных алгоритмов в линейной стационарной задаче фильтрации	Секция 3 ОИ
12.	А.А.Федотов, А.Г.Иванов (ФГБУН Институт математики и механики им. Н.Н. Красовского УрО РАН, Екатеринбург) Алгоритм многогипотезного восстановления траектории воздушного судна	Секция 3 ОИ
13.	А.В.Лопарев (АО "Концерн "ЦНИИ "Электроприбор", Санкт-Петербург) Возможности навигации автономных подводных аппаратов по счислению координат с эпизодической позиционной коррекцией	Секция 3 ОИ
14.	В.С.Лобанов, Н.В.Тарасенко, В.Н.Зборошенко, Ю.Н.Шариткин, А.С.Новоселов (ФГУП ЦНИИмаш, Королев) Перспективные направления развития бортовых комплексов управления для малых космических аппаратов	Секция 4 ВТ
15.	Ю.Н.Шариткин (ФГУП ЦНИИмаш, Королев) Бортовые комплексы управления космических аппаратов в системах группового полёта типа «Трал»	Секция 1 ГЧЭ
16.	М.Ю.Тхоренко (ИПУ им. В.А. Трапезникова РАН, Москва) Коррекция инерциальной навигационной системы по измерениям градиента магнитного поля Земли	Приглашенная секция ГФП
17.	Д.А.Бедин, А.П.Денисов (Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Институт математики и механики им. Н.Н. Красовского УрО РАН, Екатеринбург) Применение редуцированных фильтров для одновременного восстановления траекторий многих воздушных судов и систематических ошибок нескольких РЛС	Секция 3 ОИ
18.	В.Г.Петров (ОАО "Концерн "МПО - Гидроприбор", Санкт-Петербург) Перспективы развития приборов управления движением для образцов морского подводного оружия	Секция 3 ОИ

№	Название реферата	Окончательное решение ПК
19.	Е.Г.Харин, В.А.Копелович, И.А.Копылов, Е.В.Клабуков, А.Ю.Макарова, В.Б.Ильин (<i>ГНЦ РФ ОАО «Летно-исследовательский институт им. М.М. Громова», Жуковский</i>) Проведение летных испытаний инерциальных и инерциально-спутниковых навигационных систем	Секция 2 ГС
20.	Д.А.Буров, А.Г.Мергазов, С.В.Богомоллов (<i>АО "ВНИИ "Сигнал", Ковров</i>) Результаты практической реализации метода определения широтной поправки к значению азимута с использованием точки схода курсового гироскопа из положения неустойчивого равновесия	Секция 2 ГС
21.	Ю.В.Болотин, В.С.Вязьмин (<i>МГУ имени М.В.Ломоносова, Москва</i>) Применение сферического вейвлет-разложения в задаче векторной аэрогравиметрии	Приглашенная секция ГФП
22.	А.Е.Серебряков, В.Ю.Мишин, Н.С.Плешаков, Н.А.Маюров (<i>Рязанский государственный радиотехнический университет, Рязань</i>) Случайная погрешность лазерного гироскопа с прецизионной регистрацией квадратурных сигналов	Секция 1 ГЧЭ
23.	А.Г.Андреев, В.С.Ермаков, Т.А.Ульяновская (<i>АО Пермская научно-производственная компания, Пермь</i>), А.П.Колеватов (<i>АО Пермская научно-производственная компания, Пермский национальный исследовательский политехнический университет, Пермь</i>), А.В.Куликов (<i>Пермский национальный исследовательский политехнический университет, Пермь</i>) Юстировка инерциальной системы без применения специальной измерительной аппаратуры	Секция 2 ГС
24.	Ю.В.Болотин, В.С.Вязьмин, А.А.Голован (<i>МГУ имени М.В. Ломоносова, Москва</i>) Векторная аэрогравиметрия на основе бескарданных инерциальных навигационных систем: некоторые подходы к определению аномалии силы тяжести	Приглашенная секция ГФП
25.	А.С.Воронов (<i>Университет ИТМО, Санкт-Петербург</i>), М.И.Евстифеев, Ю.Л.Аванесов (<i>АО "Концерн "ЦНИИ "Электроприбор", Санкт-Петербург</i>) Повышение эксплуатационных характеристик датчика индукционного лага	Отклонить
26.	И.А.Столбова, И.И.Саватеева, С.В.Воробьев (<i>АО «ВНИИ «Сигнал», Ковров</i>) К вопросу применения твердотельного волнового гироскопа для систем стабилизации наземных подвижных объектов	Секция 1 ГЧЭ

№	Название реферата	Окончательное решение ПК
27.	В.В.Дубаренко, А.Ю.Кучмин (Федеральное Государственное Бюджетное Учреждение Науки Институт Проблем Машиноведения Российской Академии Наук (ИПМаш РАН), Санкт-Петербург), Ю.Н.Артеменко (Астрокосмический центр Физический институт им. П. Н. Лебедева Российской Академии Наук (АКЦ ФИАН), Москва) Автоматическое управление динамикой многозвенных механизмов	Секция 3 ОИ
28.	В.В.Дубаренко, А.Ю.Кучмин (Федеральное Государственное Бюджетное Учреждение Науки Институт Проблем Машиноведения Российской Академии Наук (ИПМаш РАН), Санкт-Петербург); Ю.Н.Артеменко (Астрокосмический центр Физический институт им. П. Н. Лебедева Российской Академии Наук (АКЦ ФИАН), Москва) Эффективность гироскопических устройств в системе управления радиотелескопом	Секция 2 ГС
29.	О.Н.Богданов, А.А.Голован (МГУ имени М.В.Ломоносова, Москва), В.П.Голиков (ЗАО «ИТТ», Раменское Московской области) О влиянии неучтенных аномалий гравитационного поля Земли на точность автономной навигации БИНС	Секция 2 ГС
30.	А.А.Голован (МГУ имени М.В.Ломоносова, Москва), С.Ш.Юрист, Ю.Л.Смоллер (ГНПП Гравиметрические технологии, Москва) Использование многоантенных GPS для ослабления требований к инструментальным погрешностям инерциальных датчиков гравиметров серии GT-2А	Приглашенная секция ГФП
31	А.А.Федотов, С.Ю.Перепелкина (АО «НПО автоматики имени академика Н.А. Семихатова», Екатеринбург) Оценка ухода измерительного канала по кривой вариации Алана	Секция 3 ОИ
32	С.Ю.Перепелкина, А.А.Федотов, В.М.Кутовой (АО «НПО автоматики имени академика Н.А.Семихатова», Екатеринбург) Влияние неравномерности съема данных измерительных каналов на точность решения задачи бесплатформенной инерциальной навигационной системы	Секция 2 ГС
33	А.В.Франк, С.Ю.Перепелкина, П.В.Ситников, А.А.Федотов, (АО «НПО автоматики имени академика Н.А. Семихатова», Екатеринбург) Вопросы обеспечения синхронизации бортового вычислительного устройства и бесплатформенного инерциального блока	Секция 4 ВТ
34	О.А.Степанов, А.Б. Торопов, В.А. Васильев (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург) Алгоритмы идентификации параметров узкополосных марковских процессов с использованием методов нелинейной фильтрации	Секция 3 ОИ

№	Название реферата	Окончательное решение ПК
35	П.С.Глыбин, В.В.Пчелин, А.В.Усков, Б.Л.Шарыгин (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург) Современные направления развития систем навигационного обеспечения палубных летательных аппаратов	Секция 2 ГС
36	М.И.Евстифеев, Д.П.Елисеев (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург) Разработка многомассового микромеханического гироскопа RR-типа с повышенной устойчивостью к поступательным ускорениям	Секция 1 ГЧЭ
37	Н.А.Лукин, С.Г.Шестаков (Институт машиноведения УрО РАН, Екатеринбург) Функционально-ориентированный процессор для реализации алгоритмов БИНС. Оценка производительности, результаты экспериментов в составе макета системы на основе малогабаритного ВОГ	Секция 4 ВТ
38	А.М.Грузликов, Н.В.Колесов, М.В.Толмачева (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург) Диагностическая модель распределенной вычислительной системы со слиянием цепей	Секция 4 ВТ
39	А.М.Грузликов, Н.В.Колесов, М.В.Толмачева, А.Н.Кононов, Ю.М.Скородумов (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург) Эффективность алгоритмов flow shoP планирования заданий в распределенных системах	Секция 4 ВТ
40	А.А. Гусев, К.А. Андреев, В.М. Никифоров (ФГУП «НПЦАП имени академика Н.А. Пилюгина», Москва) Экспериментальные результаты реализации нечеткого регулятора для следящего рулевого электропривода	Секция 3 ОИ
41	Н.А.Лукин, Л.С.Рубин (Институт машиноведения УрО РАН, г.Екатеринбург), С.С.Мазеин (НПО автоматики им. академика Н.А.Семихатова, г. Екатеринбург) Многоканальный измеритель малых токов на основе нелинейного аналого-цифрового преобразования	Секция 4 ВТ
42	В.Д.Аксененко, А.Н.Берзейтис (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», г. Санкт-Петербург) Исследования спектра сигнала при прямом цифровом синтезе	Секция 4 ВТ
43	В.Д.Аксененко, А.В.Егоров (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», г. Санкт-Петербург) Калибровка цифрового преобразователя угла при ограниченном угле поворота вала	Секция 4 ВТ

№	Название реферата	Окончательное решение ПК
44	В.Д.Аксененко, Д.В.Аксененко (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», г. Санкт-Петербург) Цифровой преобразователь угла в код с микропроцессорной обработкой сигналов датчика	Секция 4 ВТ
45	Г.И. Емельянец, А.П. Степанов (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург), А.Н. Берзейтис, Б.А. Блажнов, И.Ю. Винокуров, Д.А. Радченко (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург) Об оптимизации параметров модуляционного вращения измерительного модуля СНС-компаса	Секция 2 ГС
46	Д.А.Кошаев, А.А.Краснов, А.Б. Коновалов (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, Санкт-Петербург) определение курса по данным двухантенной аппаратуры ГНСС с информационной поддержкой от гиросtabilизатора гравиметра	Приглашенная секция ГФП
47	А.В.Небылов, В.А.Небылов (Государственный университет аэрокосмического приборостроения, Санкт-Петербург) Перспективы создания и использования тяжелых экранопланов с интеллектуальными средствами автоматического управления движением	Секция 3 ОИ
48	А.В.Небылов, В.В.Перлюк, В.Н.Фенога (Государственный университет аэрокосмического приборостроения, Санкт-Петербург) Малогабаритный электроемкостной детектор утечек жидкости на борту микроспутника	Секция 4 ВТ
49	Е.И.Сомов, С.А.Бутырин (Самарский государственный технический университет, Санкт-Петербург) Полетная калибровка системы стабилизации движения изображения, встроенной в космический телескоп землеобзора	Секция 3 ОИ
50	В.Е. Кожевников, П.А. Пахмутов, В.С. Рыжков (ОАО «РКК «Энергия», г. Королев) Построение бесплатформенной инерциальной навигационной системы для решения задачи модернизации системы аварийного спасения и системы управления спуском кораблей «СОЮЗ-МС»	Секция 2 ГС
51	А.Е.Пелевин (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург) Прогноз качки авианесущего корабля для обеспечения посадки самолета на его палубу	Секция 3 ОИ

№	Название реферата	Окончательное решение ПК
52	<p>Я.И.Биндер, Т.В.Падерина, В.С.Юманов, А.С.Лысенко, А.Е.Елисеенков (АО "Концерн "ЦНИИ "Электроприбор", Санкт-Петербург)</p> <p>Бюджетный гироазимут для морского подвижного объекта на базе одного двухосного ДУС. Алгоритмы, принципы коррекции, результаты испытаний</p>	<p>Секция 2</p> <p>ГС</p>
53	<p>Б.Е.Ландау, А.А.Белаш, С.С.Гуревич, С.Л.Левин, С.Г.Романенко, В.Н. Цветков (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург)</p> <p>Бескарданный ЭСГ: история применения</p>	<p>Секция 1</p> <p>ГЧЭ</p>
54	<p>С.А.Волобуев, О.Л.Мумин, В.В.Сумароков, С.А.Тимочкин (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург)</p> <p>Опыт исследования внемоделльных погрешностей трехканального измерителя ускорений</p>	<p>Секция 1</p> <p>ГЧЭ</p>
55	<p>С.А.Волобуев, М.В.Дроздов, О.Л. Мумин, А.В.Соколов, В.В. Сумароков, (ГНЦ РФ ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург)</p> <p>Разработка и результаты испытаний угломера цифрового прецизионного на основе чувствительного элемента акселерометра (прибора ЧЭА-005)</p>	<p>Секция 1</p> <p>ГЧЭ</p>
56	<p>Ю.В.Масленников (НПО «Криотон», Москва), О.В.Снигирев (МГУ. Москва), С.Л.Левин, В.В.Святой, П.А. Чесноков (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург)</p> <p>Исследование возможности создания датчика углового положения оси вращения ротора криогироскопа на базе сквид-магнитометра</p>	<p>Секция 1</p> <p>ГЧЭ</p>
57	<p>С.Л.Левин, В.В.Святой, М.В.Степченко, В.Н.Цветков, П.А.Чесноков, А.Г.Щербак, В.А.Машичев (ГНЦ РФ ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург)</p> <p>Результаты разработки конструкции и технологии изготовления элементов криогироскопа</p>	<p>Секция 1</p> <p>ГЧЭ</p>
58	<p>А.В.Кукушкин, В.В.Сумароков (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург)</p> <p>Использование усилителя заряда для измерения положения ротора в электростатическом подвесе некоторых типов гироскопов</p>	<p>Секция 1</p> <p>ГЧЭ</p>

№	Название реферата	Окончательное решение ПК
59	<p>Е.А. Махаев, Л.П. Рябова, П.А. Чесноков, А.Г.Щербак (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург), С.А.Кузнецов (ИХТРЭМС КНЦ РАН, Аплатиты), Г.Г.Мартюшов (ООО Специальное конструкторское бюро медицинской тематики, Кирово-Чепецк) Разработка конструкции и технологии изготовления ротора криогироскопа</p>	<p>Секция 1 ГЧЭ</p>
60	<p>А.В. Ляшенко, А.А. Игнатъев, А.А. Скрипкин, А.А. Лекарев, Д.М. Спиридонов, Г.М.Проскуряков (ОАО "Институт критических технологий", Саратов) Перспективные магнито-инерциальные прецизионные блоки систем ориентации и навигации подвижных объектов различного назначения</p>	<p>Секция 2 ГС</p>
61	<p>А.С.Аксенов, А.М.Савчук (Московский государственный университет информационных технологий, радиотехники и электроники, Москва), Е.М.Воронов, К.К.Любавский (Московский Государственный Технический Университет им. Н.Э. Баумана, Москва), М.А.Клишин, В.А.Серов (ОАО «Корпорация «Тактическое ракетное вооружение», Королев) Разработка вычислительных технологий моделирования и параметрической оптимизации системы стабилизации летательного аппарата</p>	<p>Секция 3 ОИ</p>
62	<p>В.Б.Костоусов, Д.С.Перевалов, Ф.А.Корнилов (Институт математики и механики им. Н.Н.Красовского, Екатеринбург) Создание цифровой модели местности по данным космической стереосъемки</p>	<p>Приглашенная секция ГФП</p>
63	<p>Д.В.Антонов, И.Е.Гутнер, Е.Н.Зворыкин, А.А.Молочников, И.В.Семенов (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург) Перспективная система гиросtabilизации оптической глissады для посадки самолета на авианосец</p>	<p>Секция 2 ГС</p>
64	<p>В.В. Завьялов, С.Ф. Ключева (ФГБОУ ВО «Морской государственный университет им. адм. Г. И. Невельского», Владивосток) Применение кластерного анализа в системах навигации по глубинам морского дна</p>	<p>Приглашенная секция ГФП</p>
65	<p>Тупысев В.А., Литвиненко Ю.А. (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург) Особенности реализации алгоритмов обработки информации в навигационных комплексах</p>	<p>Секция 3 ОИ</p>

№	Название реферата	Окончательное решение ПК
66	<p>Ю.В. Садомцев (<i>Саратовский государственный технический университет им. Гагарина Ю.А.</i>) Двухконтурная стабилизация движений космического платформенного комплекса в инерциальной системе координат</p>	<p>Секция 3 ОИ</p>
67	<p>Л.И. Августов, В.Б. Непоклонов, А.А.Петрова (<i>АО «Раменское приборостроительное конструкторское бюро», г. Раменское, Московской области</i>) Результаты исследований навигационной информативности аномалий гравитационного и магнитного полей на высотах до 20 км</p>	<p>Приглашенная секция ГФП</p>
68	<p>А.В. Шолохов, С.Б. Беркович, Н.И. Котов, Р.Н. Садеков (<i>МОУ «Институт инженерной физики», г. Серпухов Московской области</i>) Оценка точности интегрированных систем навигации в условиях эпизодической доступности корректирующей информации</p>	<p>Приглашенная секция ГФП</p>
69	<p>Т.В. Сазонова (<i>АО «Раменское приборостроительное конструкторское бюро», г. Раменское, Московской области</i>) Оценка точности глобальной автономной навигации с комплексным использованием данных об аномалиях ГПЗ и МПЗ методом имитационного моделирования</p>	<p>Приглашенная секция ГФП</p>
70	<p>Л.В.Киселев, А.В.Медведев (<i>Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Институт проблем морских технологий ДВО РАН, г. Владивосток</i>) Топографические измерения и картографирование физических полей океана с использованием подводных роботов</p>	<p>Приглашенная секция ГФП</p>
б/н	<p>С.Б.Беркович (<i>Межрегиональное общественное учреждение «Институт инженерной физики», Московская обл., г. Серпухов</i>) Высокоточная автономная наземная навигация в условиях низкой информативности спутниковых радионавигационных сигналов</p>	<p>Приглашенная секция ГФП</p>