

**ПЛАН РАБОТЫ
XVII КОНФЕРЕНЦИИ МОЛОДЫХ УЧЕНЫХ
«НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ»**

	Малый конференц-зал, корп. АДМ, III этаж	Зал Ученого совета, корп. А, IV этаж	Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж	Аудитория, комн. 214, корп. АДМ, II этаж	Комн. 405, корп. Б, IV этаж
17.03.15			8.00-9.40 Регистрация		
			9.40-10.00 Открытие		
			10.00-10.45 Лекция (Стр. 3)		
	11.00-13.00 2. Прикладные задачи навигации и управления движением (стр. 4)	11.00-13.00 3. Информационные технологии на предприятиях навигационного приборостроения (стр. 7-8)	11.00-13.00 1. Англоязычная секция (стр. 3) Дополнительное вложение с программой секции	11.00-13.00 4. Электронные и электромеханические устройства систем навигации и управления (стр. 9-10)	
		13.00-13.20 Фотографирование			
	14.00-18.00 2. Прикладные задачи навигации и управления движением (стр. 5-6)	14.00-16.40 3. Информационные технологии на предприятиях навигационного приборостроения (стр. 8-9)	14.00-16.00 1. Англоязычная секция (стр. 3) Дополнительное вложение с программой секции	14.00-18.00 4. Электронные и электромеханические устройства систем навигации и управления (стр. 10-12)	14.00-18.00 УМНИК (стр. 13)
18.03.15	9.00-11.20 6. Гироскопические системы (стр. 17-18)	9.00-12.40 9. Компьютерное моделирование и современные технологии в приборостроении (стр. 23-24)	9.00-13.00 5. Обработка информации в навигационных системах (стр. 14-15)	9.00-13.00 10. Теория и системы управления (стр. 26-27)	9.00-13.00 8. Обработка информации в гидроакустике и радиолокации (стр. 20-22)
	11.20-13.00 7. Чувствительные элементы инерциальных навигационных систем (стр. 18-19)		14.00-14.45 Лекция (Стр. 18)		
	15.00-17.00 7. Чувствительные элементы инерциальных навигационных систем (стр. 19-20)	15.00-18.00 9. Компьютерное моделирование и современные технологии в приборостроении (стр. 24-25)	15.00-17.40 5. Обработка информации в навигационных системах (стр. 15-17)	15.00-16.40 10. Теория и системы управления (стр. 28)	15.00-17.00 8. Обработка информации в гидроакустике и радиолокации (стр. 22-22)
19.03.15	9.00-12.00 12. Интегрированные и спутниковые навигационные системы (стр. 31-32)	9.00-11.00 13. Микромеханические датчики, системы и технологии (стр. 33-34)	9.00-12.40 11. Интеллектуальное управление в робототехнических системах (стр. 29-30)		
			13.30-14.15 Лекция (Стр. 35)		
			14.15-15.00 Просмотр фильмов, концерт		
			15.00-16.10 Подведение итогов. Закрытие конференции		

ПРОГРАММНЫЙ КОМИТЕТ

- д.т.н. проф. О.А.Степанов** – **председатель**
ГНЦ РФ ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург
- д.т.н. проф. Е.И.Веремей** – Санкт-Петербургский государственный университет
- д.т.н. проф. А.А.Бобцов** – Университет ИТМО, С.-Петербург
- д.т.н. И.Б. Фуртат** – Институт проблем машиноведения РАН, С.-Петербург
- к.т.н. А.М.Боронахин** – Санкт-Петербургский государственный электротехнический университет «ЛЭТИ» (СПбГЭТУ «ЛЭТИ»)
- к.т.н. А.С.Ковалев** – ГНЦ РФ ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург
- к.т.н. А.С.Кремлев** – Университет ИТМО, С.-Петербург
- к.ф.-м.н. Н.В.Михайлов** – Директор по науке Космического кластера «Сколково», Санкт-Петербургский государственный университет аэрокосмического приборостроения (СПб ГУАП)
- д.т.н. проф. В.Я.Распопов** – Тульский государственный университет
- д.т.н. проф. Ю.В.Филатов** – СПбГЭТУ «ЛЭТИ»
- к.т.н. Е.В.Шевцова** – Московский государственный технический университет им. Н.Э. Баумана

ОРГАНИЗАЦИОННЫЙ КОМИТЕТ

- д.т.н. проф. О.А.Степанов** – **председатель**
ГНЦ РФ ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург
- к.т.н. Ю.А.Литвиненко** – **заместитель председателя**
ГНЦ РФ ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург
- Н.Г.Скиданов** – “ –
- А.Ю.Соколов** – “ –
- Е.О.Степанова** – “ –
- к.т.н. Д.О.Тарановский** – “ –
- В.В.Цодокова** – “ –
- Ю.В.Шафранюк** – “ –

**ПРОГРАММА
XVII КОНФЕРЕНЦИИ МОЛОДЫХ УЧЕНЫХ
«НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ»**

**17 МАРТА, вторник
Конференц-зал
корп. АДМ, IV этаж**

- 8.00-9.40 Регистрация участников конференции
- 9.40-10.00 **ОТКРЫТИЕ КОНФЕРЕНЦИИ**
- 10.00-10.45 **Лекция.** Результаты космических экспериментов с научной аппаратурой КАРБОН, МРТ и СИГМА на борту космических аппаратов «Бион-М» № 1 и «Фотон-М» № 4
Член секции молодых ученых Международной общественной организации «Академия навигации и управления движением» (МОО «АНУД») к.ф.-м.н. Л.В.Курганская (Самарский государственный университет)
- 10.45-11.00 **П е р е р ы в**
- СЕКЦИЯ 1. АНГЛОЯЗЫЧНАЯ СЕКЦИЯ
APPLIED PROBLEMS OF NAVIGATION AND MOTION CONTROL**
- Программа англоязычной секции представлена во вложении*
- Руководители:** *Действительный член МОО «АНУД»
д.т.н. проф. О.А. Степанов (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», Университет ИТМО,
С.-Петербург),
Н.Г. Скиданов (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Элек-
троприбор», С.-Петербург)*
- 11.00-13.00 **Заседание секции**
- 13.00-13.20 **Фотографирование участников конференции**
(Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж)
- 13.20-14.00 **О б е д**
- 14.00-16.00 **Заседание секции**
- 16.00-16.20 **П е р е р ы в (чай, кофе)**

17 МАРТА, вторник
Малый конференц-зал,
корп. АДМ, III этаж

**Секция 2. ПРИКЛАДНЫЕ ЗАДАЧИ НАВИГАЦИИ
И УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖЕНИЕМ**

- Руководители:** *Член секции молодых ученых МОО «АНУД»
к.т.н. А.И. Соколов (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
Е.В. Драницына (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург),*
- 11.00-11.20 1. **И.С. Пыткина, Ю.И. Жуков (СПбГМТУ, С.-Петербург).** Параметрическая оптимизация системы управления движением морского объекта
- 11.20-11.40 2. **А.В. Калининская, Ю.И. Жуков (СПбГМТУ, С.-Петербург).** Комплексное моделирование при нисходящем проектировании системы управления движением морского объекта
- 11.40-12.00 3. **А.Э. Медина Падрон (СПб ГУАП).** Управление относительным движением группировки наноспутников
- 12.00-12.20 4. **Г.А. Подшивалов (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург).** Исследование алгоритмов центрирования автономных летательных аппаратов в тепловых конвективных потоках
- 12.20-12.40 5. **В.В. Мазулина, Г.М. Мищенко (Университет ИТМО, С.-Петербург).** Разработка алгоритмов навигации мобильного робота при движении по пересеченной местности
- 12.40-13.00 6. **Д.К. Казанин (ОАО АНПП «Темп-Авиа», Арзамас).** Частный алгоритм управления мультиагентной системой
- 13.00-13.20 **Фотографирование участников конференции**
(Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж)

13.20-14.00 **Обед**

Руководители: *к.т.н. А.Е. Елисеенков (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
Д.П. Козлов (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)*

- 14.00-14.20 7. **В.С. Быкова** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Распознавание объектов на изображениях методом Виолы-Джонса
- 14.20-14.40 8. **А.А. Павлов** (Университет ИТМО, С.-Петербург). Ориентирование беспилотного летательного аппарата на местности по данным системы технического зрения
- 14.40-15.00 9. **Е.В. Русин** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург), **В.В. Цодокова, С.В. Гайворонский** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Роль искажений изображения в решении астрономо-геодезических задач
- 15.00-15.20 10. **С.В. Гайворонский, С.М. Тарасов, В.В. Цодокова** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Компенсация сдвига изображений звезд во время экспозиции
- 15.20-15.40 11. **А.О. Кобзева** (Университет ИТМО, С.-Петербург). Два метода позиционирования на основе изображения с бортовой камеры
- 15.40-16.00 12. **С.Ю. Ерёмушкина** (СПбГУ). Удержание автомобиля на полосе дороги с использованием видеосигнала в контуре обратной связи
- 16.00-16.20 **Перерыв (чай, кофе)**

- 16.20-16.40 13. **В.В. Салмин, А.С. Четвериков** (*СГАУ, Самара*).
Приближённое решение плоской задачи терминального управления геостационарным спутником с помощью двигателя малой тяги
- 16.40-17.00 14. **В.Л. Федотов** (*НИУ МАИ, Москва*).
Демонстрационно-исследовательский стендовый комплекс для имитации и полунатурного моделирования движения воздушного судна
- 17.00-17.20 15. **В.В. Дерябин** (*Арктический морской институт имени В.И. Воронина – филиал ФГБОУ ВО «Государственный университет морского и речного флота имени адмирала С.О. Макарова», г. Архангельск*).
Использование нейронных сетей при построении модели численности пути судна
- 17.20-17.40 16. **С.Н. Фролов, М.О. Костишин, В.А. Нечаев** (*ФГУП «СПб ОКБ «Электроавтоматика» им. П.А.Ефимова»*).
Повышение точностных характеристик прецизионной нацеленной системы целеуказания
- 17.40-18.00 17. **О.А. Попова, К.К. Веремеенко** (*НИУ МАИ, Москва*).
Система слежения за движущимися объектами в аэропорту

17 МАРТА, вторник
Зал Ученого совета
корп. АДМ, IV этаж

Секция 3. ИНФОРМАЦИОННЫЕ ТЕХНОЛОГИИ НА ПРЕДПРИЯТИЯХ НАВИГАЦИОННОГО ПРИБОРОСТРОЕНИЯ

Руководители: к.т.н. **А.Г. Баженов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», С.-Петербург),
к.т.н. **Ю.В. Донецкая** – “ –

- 11.00-11.20 18. **Т.И. Зизич, Е.Н. Карташев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», С.-Петербург).
Внедрение технологии виртуализации аппаратного
обеспечения корпоративной вычислительной сети
ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»
- 11.20-11.40 19. **Д.П. Иванов, Д.О. Тарановский** (ОАО «Концерн
«ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург).
Анализ публикаций по направлению «Навигация и
управление движением» с использованием
наукометрических баз данных
- 11.40-12.00 20. **Д.А. Ивченков, П.Е. Данилин, К.А. Афенко**
(ОАО «МИЭА», Москва). Унификация протокола
доступа к сервисам аэронавигационной базы данных
- 12.00-12.20 21. **А.С. Ласточкин, Д.А. Ивченков, П.Е. Данилин**
(ОАО «МИЭА», Москва). Организация проектирования
программного обеспечения бортовых вычислительных
машин для воздушных судов гражданской авиации
- 12.20-12.40 22. **С.А. Мухин, Д.Ю. Поляков** (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», С.-Петербург).
Планирование работ подразделений организации при
осуществлении научно-исследовательской и опытно-
конструкторской деятельности

- 12.40-13.00 23. **А.В. Сумцов, С.А. Мухин, П.Л. Старосельцев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Опыт использования трехмерных моделей в сборочных процессах производства ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»
- 13.00-13.20 **Фотографирование участников конференции**
(Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж)
- 13.20-14.00 **Обед**
- Руководители:** *к.т.н. Е.Н. Карташев* (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
С.А. Мухин – “ –
- 14.00-14.20 24. **Д.П. Иванов, Ю.В. Донецкая** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Внедрение электронного технологического паспорта с целью повышения качества производимой продукции
- 14.20-14.40 25. **С.А. Волков** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Филиал №3, Москва). Автоматизация тестирования отказоустойчивости систем гидроакустических комплексов с графическим интерфейсом
- 14.40-15.00 26. **К.А. Судариков** (ЗАО НПИФ «Военные технологии», С.-Петербург). Совмещение паттерных и антипаттерных методов в проектировании и разработке системы электронного документооборота и системы мониторинга производства
- 15.00-15.20 27. **К.А. Судариков** (ЗАО НПИФ «Военные технологии», С.-Петербург). Сравнительный анализ показателей устойчивость-производительность в различных по логике взаимодействия системах электронного документооборота

- 15.20-15.40 28. **Е.В. Шаховцев** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В. И. Кузнецова», г. Москва). Интеграция систем автоматизированной подготовки производства как часть управления полным жизненным циклом наукоемкой продукции.
- 15.40-16.00 29. **Е.В. Шаховцев** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В. И. Кузнецова», г. Москва). Система автоматизированного проектирования в рамках единого информационного пространства оборонного предприятия.
- 16.00-16.20 **П е р е р ы в (чай, кофе)**
- 16.20-16.40 30. **А.К. Осипян** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В. И. Кузнецова», г. Москва). Состояние и перспективы развития систем управления инженерными данными в филиале ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ имени академика В.И. Кузнецова»

17 МАРТА, вторник
Комн. 214 (аудитория в офисе в офисе)
корп. АДМ, II этаж

Секция 4. ЭЛЕКТРОННЫЕ И ЭЛЕКТРОМЕХАНИЧЕСКИЕ УСТРОЙСТВА СИСТЕМ НАВИГАЦИИ И УПРАВЛЕНИЯ

Руководители: *к.т.н. В.Д. Аксененко (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электронприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург),*
Ю.В. Гречушкин (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электронприбор», С.-Петербург)

- 11.00-11.20 31. **В.Ф. Васильев, Д.Г. Борчанинов, А.В. Полушкин** (Филиал ФГУП «НПЦАП им. Н.А. Пилюгина» - «ПО «Корпус», Саратов). Современное состояние индукционных датчиков угла. Анализ путей развития

- 11.20-11.40 32. **А.К. Герте, А.В. Полушкин** (Филиал ФГУП «НПЦАП им. Н.А. Пилюгина»–«ПО «Корпус», Саратов).
Создание универсальной автоматизированной контрольно-испытательной аппаратуры для широкого класса маломощных электрических машин
- 11.40-12.00 33. **Д.Н. Базылев, А.А. Пыркин, А.А. Бобцов** (Университет ИТМО, С.-Петербург).
Адаптивный наблюдатель магнитного потока для синхронного двигателя с постоянными магнитами
- 12.00-12.20 34. **З.И. Гимранов** (СГАУ, Самара).
Отделение наноспутников при помощи магнитноиндукционной системы запуска
- 12.20-12.40 35. **А.А. Гусев, В.М. Никифоров** (НПЦ АП, Москва).
Устранение автоколебаний для следящего рулевого электропривода подвижного объекта
- 12.40-13.00 36. **Д.В. Антонов, Е.Н. Зворыкин** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург).
Комбинированная система безредукторной стабилизации оптической глассады для посадки самолета на корабль
- 13.00-13.20 **Фотографирование участников конференции**
(Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж)
- 13.20-14.00 **Обед**
- Руководители:** *к.т.н. М.В. Толмачева* (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Р.Г. Люкшонков – “ –
- 14.00-14.20 37. **А.С. Бобков** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург),
Ю.Л. Аванесов (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Колебательные процессы в существенно нелинейных виброзащитных системах

- 14.20-14.40 38. **Д.В. Обрезков, П.А. Семенов** (ЗАО «ВНИИРА-Навигатор», С.-Петербург). Применение парадигмы автоматного программирования при разработке программного обеспечения систем навигации и посадки летательных аппаратов
- 14.40–15.00 39. **С.В. Батова, П.В. Коновалов, С.А. Благодоров** (ФГУП «СПб ОКБ «Электроавтоматика» им. П.А.Ефимова»). Эмуляция аппаратного обеспечения бортовых навигационных комплексов для разработки компонентов программного обеспечения авиационных систем
- 15.00-15.20 40. **П.В. Коновалов** (ФГУП «СПб ОКБ «Электроавтоматика» им. П.А.Ефимова»). Автоматизация обработки отладочной информации программного обеспечения навигационного комплекса
- 15.20-15.40 41. **А.О. Пронин** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Автоконфигурируемая система сетевого обмена данными в комплексах программ
- 15.40-16.00 42. **Е.О. Кириллов, А.И. Стариков** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Система управления функционированием программного обеспечения системы освещения обстановки с резервной буферизацией накопленных данных
- 16.00-16.20 **П е р е р ы в (чай, кофе)**

- Руководители:** *к.т.н. И.В. Семенов (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
Р.Г. Люкионков – “ –*
- 16.20-16.40 43. **Е.В. Книга** (ФГУП «СПб ОКБ «Электроавтоматика» им. П.А.Ефимова»). Особенности контроля и диагностики функциональных элементов многопроцессорных бортовых цифровых вычислительных систем
- 16.40-17.00 44. **Е.С. Ходырев, Е.Д. Колотилов** (ОАО «МИЭА», Москва). Разработка алгоритма универсального обмена между двумя модулями функционального программного обеспечения самолетовождения для проекта «Интегрированный комплекс бортового оборудования на базе интегрированной модульной авионики»
- 17.00-17.20 45. **Ю.М. Скородумов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Алгоритмы формирования вычислительного процесса в распределенных системах реального времени
- 17.20-17.40 46. **О.В. Зайцев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Алгоритм повышения пропускной способности сети на границах сот в гетерогенных сетях стандарта LTE (Long Term Evolution) в результате снижения внутрисистемных помех, наводимых макросотами в каналах передачи данных и управления фемтосот
- 17.40-18.00 47. **Е.С. Земляной** (МГТУ им. Н. Э. Баумана, Москва). Применение методов нечёткой логики для оценки режима работы двигателей при построении прототипа экспертной системы (язык CLIPS)

Конкурс «УМНИК»

Экспертный
совет:

Действительный член МОО «АНУД»
д.т.н. проф. **Н.В. Колесов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», С.-Петербург),

Член секции молодых ученых МОО «АНУД»
к.т.н. **Ю.А. Литвиненко** (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», Университет ИТМО,
С.-Петербург),

Действительный член МОО «АНУД»
д.т.н. проф. **Д.П. Лукьянов** (СПбГЭТУ «ЛЭТИ»)
к.т.н. **А.В. Лопарев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электро-
прибор», Университет ИТМО, СПб ГУАП,
С.-Петербург),

Н.К. Кулаченков (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электро-
прибор», С.-Петербург)

- 12.00-12.20 48. **А.А. Аникина** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург),
Ю.А. Андряков (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург).
Разработка отечественной интегральной схемы для управления микромеханическим акселерометром
- 12.20-12.40 49. **А.В. Старцева** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Разработка перспективного микромеханического гироскопа
- 12.40-13.00 50. **Е.В. Русин** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург).
Разработка программного обеспечения для автоматизации процесса обработки данных астрономических наблюдений

**Секция 5. ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ
В НАВИГАЦИОННЫХ СИСТЕМАХ**

Руководители: Член секции молодых ученых МОО «АНУД»
к.т.н. **Ю.А. Литвиненко** (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», Университет ИТМО,
С.-Петербург),
Ю.В. Шафранюк (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», С.-Петербург)

- 9.00-9.20 51. **А.С. Носов** (Университет ИТМО, С.-Петербург),
А.В. Моторин (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»,
Университет ИТМО, С.-Петербург).
Реализация алгоритмов ориентации и навигации
на четырехколесной мобильной платформе
- 9.20-9.40 52. **А.Ю.Княжский** (СПб ГУАП, ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», С.-Петербург). Исследование спек-
трально-финитного метода оценки интервальной апри-
орной достоверности прогноза сигнала
- 9.40-10.00 53. **М.М. Хрусталева** (СПбГПУ). Анализ динамических и
статических характеристик систем с отказами и восста-
новлениями на основе уравнений Колмогорова
- 10.00-10.20 54. **М.А. Новожилов** (СПбГПУ). Анализ причинно-
следственных связей на основе корреляционных отно-
шений
- 10.20-10.40 55. **С.Г. Баена** (Университет ИТМО, С.-Петербург, Ком-
сомольский-на-Амуре государственный технический
университет), **О.С. Амосов** (Комсомольский-на-Амуре
государственный технический университет).
Декомпозиционный синтетический подход для опти-
мального нелинейного оценивания

Доклад представляется в режиме online

- 10.40-11.00 56. **К.О. Барышников, А.И. Баландин** (*Филиал ФГУП «ЦЭНКИ «НИИПМ им. акад. В. И. Кузнецова», МГТУ им. Н. Э. Баумана*). Применение метода декомпозиции эмпирических мод на примере гибридного инклинометра
- 11.00-11.20 **П е р е р ы в (чай, кофе)**
- 11.20-11.40 57. **Н.А. Иванов, В.А. Тупысев** (*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург*). Оптимальный двухкаскадный алгоритм обработки навигационной информации
- 11.40-12.00 58. **А.Н. Дзюба, А.В. Лопарев** (*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург*). Алгоритм нестационарной фильтрации системы гироскопической стабилизации гравиметра
- 12.00-12.20 59. **Мостафа Элсайед Элсайед Мансур** (*Университет ИТМО, С.-Петербург*). Схемы комплексной обработки измерителей с учетом нелинейного характера задачи
- 12.20-12.40 60. **А.В. Моторин, А.Б. Торопов, О.А. Степанов** (*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург*). Многоальтернативная фильтрация применительно к задаче оценивания модели погрешностей датчиков
- 12.40-13.00 61. **А.Б. Торопов, В.А. Васильев** (*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург*). Исследование алгоритмов нелинейной фильтрации в задаче идентификации параметров узкополосного процесса
- 13.00-14.00 **Об е д**
- 14.00-14.45 **Лекция. Ядерный магнитный гироскоп: принцип действия, история, перспективы.**
д.ф-м. н. А.К. Вершовский (Физико-технический институт им. А.Ф.Иоффе Российской академии наук, С.-Петербург)

14.45-15.00 **П е р е р ы в**

18 МАРТА, среда
Конференц-зал,
корп. АДМ, IV этаж

Руководители: *к.т.н. А.Б. Торопов (ОАО "Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург)*

А.В. Моторин – “ –

15.00-15.20 62. **Д.А. Кутовой, П.В. Ситников, С.Ю. Перепелкина** (ОАО «Научно-производственное объединение автоматики имени академика Н.А. Семихатова», Екатеринбург). Использование вариации Аллана для практического определения структуры шумов чувствительных элементов БИНС

15.20-15.40 63. **А.П.Козионов, А.Л. Пяйт, И.И. Мохов** (ООО« Си-менс», С.-Петербург). Исследование методов восстановления пропусков в измеряемых сигналах

15.40-16.00 64. **Б.И. Адамов** (НИУ «МЭИ», Москва). Идентификация частоты смещённого периодического сигнала

16.00-16.20 **П е р е р ы в (чай, кофе)**

16.20-16.40 65. **А.А. Иоселевский** (СПбГЭТУ «ЛЭТИ»). Идентификация параметров модели качки судна

16.40-17.00 66. **О. О. Величко** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург), **К.А. Глеб** (ФГУП «Крыловский государственный научный центр», С.-Петербург). Исследование алгоритмов расчета статистических характеристик и построения двухмерного спектра трехмерного волнения

- 17.00-17.20 67. **А.Н. Дзюба** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург). Разработка и результаты испытаний гироскопической курсовертикали в составе волномерного буя
- 17.20-17.40 68. **Е.Е. Серповская, О.А. Дегтярева, Н.В. Аболмазова** (Самарский государственный аэрокосмический университет имени академика С.П. Королева (национальный исследовательский университет)). Аппроксимация плотности вероятности в ортогональных базисах

18 марта, среда
Малый конференц-зал,
корп. АДМ, III этаж

Секция 6. ГИРОСКОПИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ

Руководители: Член секции молодых ученых МОО «АНУД»
к.т.н. **А.А. Столбов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
А.Ю. Соколов – “ –

- 9.00-9.20 69. **А.А. Медведков** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург).
Об уточнении модели дрейфа бескарданного электростатического гироскопа при модуляционном вращении его корпуса
- 9.20-9.40 70. **Н.В. Дмитриев, А.В. Полушкин** (Филиал ФГУП «НПЦАП им. акад.Н.А. Пилюгина»–«ПО «Корпус», Саратов). Этапы развития гироскопических компасов
- 9.40-10.00 71. **Н.Н. Мошкин** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург).
Об интеграции электростатического гироскопа в морскую бесплатформенную инерциальную навигационную систему на волоконно-оптических гироскопах

- 10.00-10.20 72. **А.В. Брюханов** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», Москва). Разработка гидромуфты для контрольно-испытательной аппаратуры гироскопов
- 10.20-10.40 73. **А.Н. Дзюба** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург). Методика и результаты стендовых испытаний аналитического гиросtabilизатора гравиметра на волоконно-оптических гироскопах
- 11.00-11.20 **Перерыв (чай, кофе)**

Секция 7. ЧУВСТВИТЕЛЬНЫЕ ЭЛЕМЕНТЫ ИНЕРЦИАЛЬНЫХ НАВИГАЦИОННЫХ СИСТЕМ

- Руководители:** Действительный член МОО «АНУД»
д.т.н. проф. **Ю.В. Филатов** (СПбГЭТУ «ЛЭТИ», С.-Петербург),
В.В. Цодокова (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
- 11.20-11.40 74. **М.В. Медяник, И.И. Савельев**, (ОАО «НИИ «Полус» им. М.Ф. Стельмаха», Москва). Исследование на надёжность зеemanовских лазерных датчиков вращения
- 11.40-12.00 75. **А.О. Синельников, И.И. Савельев** (ОАО «НИИ «Полус» им. М.Ф. Стельмаха», Москва). Влияние тока накачки на выходные характеристики зеemanовских лазерных датчиков вращения
- 12.00-12.20 76. **В.Н. Горшков, М.Е. Грушин** (ОАО «НИИ «Полус» им. М.Ф. Стельмаха», Москва). Влияние обратного рассеяния от внешних источников на смещение нуля зеemanовских лазерных датчиков вращения
- 12.20-12.40 77. **А.П. Макеев** (ОАО «НИИ «Полус» им. М.Ф. Стельмаха», Москва). Невозмущающий метод измерения порога захвата в зеemanовском лазерном гироскопе

- 12.40 -13.00 78. **С.А. Волковский, А.С. Алейник** (*Университет ИТМО, С.-Петербург*). Расширение динамического диапазона волоконно-оптического датчика угловых скоростей
- 13.00-14.00 **Обед**
- 14.00-14.45 **Лекция.** Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж (**См. стр. 15**)
- 14.45-15.00 **Перерыв**
- Руководители:** *Действительный член МОО «АНУД» д.т.н. проф. И.Б. Челпанов (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербургский Политехнический университет Петра Великого), А.Н. Шевченко (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)*
- 15.00-15.20 79. **Н.Г. Галиева, Е.В. Драницына** (*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург*), **А.А. Павлов** (*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург*). Модель погрешностей волоконно-оптического гироскопа
- 15.20-15.40 80. **В.И. Шевченко, А.И. Логачев** (*Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», Москва*). Малогабаритный маятниковый акселерометр с диапазоном измерения линейных ускорений $\pm 150g$
- 15.40-16.00 81. **С.М. Тарасов, В.В. Цодокова** (*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург*). Компенсация температурного дрейфа нуля электронных датчиков угловых отклонений
- 16.00-16.20 **Перерыв (чай, кофе)**

- 16.20-16.40 82. **М.А. Туманова, О.С. Юльметова** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
Р.М. Мухаметов (КНИТУ-КАИ, Казань),
С.А. Щербак (СПбАУ НОЦНТ РАН, С.-Петербург).
Расчет процесса формирования тонкопленочных функциональных покрытий на сферических поверхностях прецизионных изделий
- 16.40-17.00 83. **А.С. Исаева** (ЮФУ ИНЭП, Таганрог).
Чувствительный элемент системы мониторинга поверхностных дефектов

18 МАРТА, среда
Комн. 405
корп. АДМ, IV этаж

Секция 8. ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ В ГИДРОАКУСТИКЕ И РАДИОЛОКАЦИИ

Руководители: *к.т.н. А.В.Шафранюк* (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
А.О.Пронин – “ –

- 9.00-9.20 84. **О.В. Филонин, П.Н. Николаев** (СГАУ им. акад. С.П. Королёва, Самара). Мониторинг полного электронного содержания ионосферы спутниковыми группировками на основе радиотомографических методов
- 9.20-9.40 85. **П.С. Шелест, М.П. Колесников** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Использование сигналов гидробионтов в активной гидролокации
- 9.40-10.00 86. **А.Н. Кононов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Филиал №3, Москва). Исследование методов сжатия представления комплексных чисел в задачах, решаемых в гидроакустических комплексах

- 10.00-10.20 87. **В.Н. Тимофеев, О.А. Копачёв** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Разработка имитатора сигналов на выходах гидроакустических приёмников фазированной антенной решётки во временной области
- 10.20-10.40 88. **Г.Б. Сидельников** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Филиал №3, Москва). Влияние эффектов многолучевого распространения и рассеяния на формирование спектра корреляционной матрицы наблюдения
- 10.40-11.00 89. **И.В. Курышев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Комплексирование оценок от нескольких измерителей с различной помехоустойчивостью
- 11.00-11.20 **П е р е р ы в (чай, кофе)**
- 11.20-11.40 90. **А.В. Гриненков, К.Ф. Савватеев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Комплексный алгоритм определения координат и параметров движения подводных объектов без специального маневрирования наблюдателя и оценка его эффективности
- 11.40-12.00 91. **Г.А. Подшивалов, А.В. Шафранюк** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Задача построения статистической модели параметров волновода
- 12.00-12.20 92. **К.Ф. Савватеев, А.И. Стариков** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Построение модели гидроакустических систем в интересах имитации их функционирования
- 12.20-12.40 93. **А.О. Семилеткин** (ФГУП «Ростовский научно-исследовательский институт радиосвязи»). Специальное программное обеспечение подсистемы бесконтактного динамического контроля параметров движения моделей летательных аппаратов на радиолокационном измерительном стенде

- 12.40-13.00 94. **И.Ю. Молчанова, Е.Л. Чирков** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Статистический анализ эффективности работы интегрированной сетцентрической системы подводного наблюдения и расчет показателей эффективности
- 13.00-14.00 **Обед**
- 14.00-14.45 **Лекция.** Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж (*См. стр. 15*)
- 14.45-15.00 **Перерыв**
- 15.00-15.20 95. **Ю.В. Шафранюк** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Алгоритмы пассивного определения дистанции до целей, обнаруженных гидроакустической станцией с гибкой протяжённой буксируемой антенной
- 15.20-15.40 96. **А.В. Червинский, Е.Л. Чирков** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Программная модель системы панорамного освещения ледовой обстановки
- 15.40-16.00 97. **А.О. Пронин** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Имитационное моделирование подсистемы освещения обстановки
- 16.00-16.20 **Перерыв (чай, кофе)**
- 16.20-16.40 98. **Е.Л. Чирков, А.В. Шафранюк** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Программная модель функционирования интегрированной сетцентрической системы подводного наблюдения
- 16.40-17.00 99. **Е.О. Кириллов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург) Программная система имитационного моделирования автономного необитаемого подводного аппарата

**Секция 9. КОМПЬЮТЕРНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ
И СОВРЕМЕННЫЕ ТЕХНОЛОГИИ В ПРИБОРОСТРОЕНИИ**

- Руководители:** *Заместитель генерального директора по развитию информационных технологий*
И.Е.Гутнер (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
к.т.н. Д.С.Громов – “ –
- 9.00-9.20 100. **Д.С. Громов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Компьютерное моделирование процессов теплообмена при разработке систем термостабилизации волоконно-оптических гироскопов
- 9.20-9.40 101. **К.В. Козлов** (ООО «НИИ-Информатика», С.-Петербург). Переход от чертежей к электронному прототипу изделия
- 9.40-10.00 102. **А.В. Трегубов, В.Т. Прокопенко, Н.В. Матвеев** (Университет ИТМО, С.-Петербург). Моделирование лазерной сканирующей системы
- 10.00-10.20 103. **Д.А. Шевнин** (ЗАО «КАДФЕМ Си-Ай-Эс», С.-Петербург). Исследование дифракции на идеально проводящем вытянутом сфероиде
- 10.20-10.40 104. **Н.А. Баулин, Д.С. Громов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Методика выбора оптимальных параметров оребрения радиаторов с помощью современного программного обеспечения
- 10.40-11.00 105. **А.Н. Бочаров, И.В. Лемко, Я.В. Беляев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург), **А.А. Грошева** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Методы проектирования печатных плат с учетом внешних воздействий

- 15.40-16.00 112. **А.А. Антонов** (*Университет ИТМО, С.-Петербург*). Метод измерения производительности компонентов подсистемы памяти микропроцессоров и систем на кристалле
- 16.00-16.20 **П е р е р ы в (чай, кофе)**
- 16.20-16.40 113. **Д.В. Костыгов**(*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», СПбГЭТУ «ЛЭТИ», С.-Петербург*), **Я.В. Беляев** (*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург*). Разработка цифровой части ASIC с использованием программных продуктов компании Cadence
- 16.40-17.00 114. **В.Ю. Пинкевич** (*Университет ИТМО, С.-Петербург*). Применение технологий высокоуровневого синтеза при проектировании систем на кристалле
- 17.00-17.20 115. **Ю.А. Андряков, И.В. Лемко, Я.В. Беляев** (*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург*). Маршрут проектирования блоков аналоговой электроники ASIC
- 17.20-17.40 116. **Р.И. Яналов** (*Университет ИТМО, С.-Петербург*). Способ аппаратно-программного разделения функций при проектировании систем на кристалле
- 17.40-18.00 117. **А.А. Аникина** (*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», СПбГЭТУ «ЛЭТИ», С.-Петербург*), **Ю.А. Андряков, Я.В. Беляев** (*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург*). Методология проектирования и верификации смешанных интегральных схем в программных средах компании Cadence

Секция 10. ТЕОРИЯ И СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

- Руководители:** *к.т.н. А.В. Лопарев (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, СПб ГУАП, С.-Петербург),
Н.Д. Круглова (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)*
- 9.00-9.20 118. **Н.С. Животнев, Н.А. Макарова (СПбГМТУ, С.-Петербург).** Синтез алгоритмов цифрового управления движением подводного глайдера по критерию гарантированной точности
- 9.20-9.40 119. **И.Б. Фуртат, Ю.В. Чугина (Университет ИТМО, С.-Петербург).** Синхронизация динамических сетей в условиях насыщения каналов управления
- 9.40-10.00 120. **А.А. Вавилова (СПбГПУ, С.-Петербург).** Экспериментальное определение свойств динамических объектов
- 10.00-10.20 121. **А.В. Юрченков (ИПУ РАН, Москва).** Численное решение специальных систем уравнений при синтезе анизотропийного регулятора с помощью метода гомотопии
- 10.20-10.40 122. **П.А. Гриценко, С.В. Арановский (Университет ИТМО, С.-Петербург).** Повышение точности идентификации частоты синусоидального сигнала с использованием метода каскадной фильтрации

- 10.40-11.00 123. **М.А. Баранов, С.А. Бродский, А.В. Самокиш** (СПб ГУАП). Постановка задачи оптимизации распределенного управления аэроупругими колебаниями лопастей вертолетов
- 11.00-11.20 **П е р е р ы в (чай, кофе)**
- Руководители:** Член секции молодых ученых МОО «АНУД»
к.ф.-м.н. **М.В. Сотникова** (Санкт-Петербургский государственный университет),
В.С. Юманов (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург)
- 11.20-11.40 124. **А.С. Боргуль, А.С. Крупенькин, А.А. Хасанов** (Университет ИТМО, С.-Петербург). Управление акустической обратной связью в конференц-системе на основе аппаратуры общего назначения
- 11.40-12.00 125. **Б.И. Адамов** (НИУ МЭИ, Москва). Идентификация параметров динамического объекта при наличии параметрических связей
- 12.00-12.20 126. **Р.Э. Сейфуллаев** (СПбГУ, С.-Петербург). Управление энергией осциллятора с помощью обратной связи с квантованием
- 12.20-12.40 127. **А.В. Зыков** (РКК «Энергия» им. С.П.Королева, Королёв). Исследование устойчивости стационарной формы вращающегося мембранного диска при регулярной прецессии оси его вращения
- 12.40-13.00 128. **К.М. Жеронкин, А.Н. Никонов** (СПбГЭТУ «ЛЭТИ», С.-Петербург). Моделирование адаптивной системы управления нелинейным объектом с исполнительным механизмом ограниченной силы
- 13.00-14.00 **Обед**

- 14.00-14.45 **Лекция.** Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж (*См. стр. 15*)
- 15.00-15.20 129. **А.Н. Гладков** (*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург*).
Некоторые методы решения задачи управления подвижным объектом в условиях параметрической неопределенности
- 15.20-15.40 130. **А.А. Лосенков, С.В. Арановский** (*Университет ИТМО, С.-Петербург*). О сохранении работоспособности прямого адаптивного метода компенсации мульти-синусоидального возмущения при заниженной оценке числа синусоидальных компонент в возмущении
- 15.40-16.00 131. **А. А. Капитонов, С.В. Арановский** (*Университет ИТМО, С.-Петербург*). Робастное управление быстрыми термическими процессами при газофазной эпитаксии
- 16.00-16.20 **П е р е р ы в (чай, кофе)**
- 16.20-16.40 132. **К.А. Зименко, А.С. Кремлев** (*Университет ИТМО, С.-Петербург*). Стабилизация цепи интеграторов на конечном интервале времени

**Секция 11. ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ
В РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ**

- Руководители:** *Действительный член МОО «АНУД»
д.т.н. проф. Н.В. Колесов (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», С.-Петербург),
Ю.М. Скородумов – “*
- 9.00-9.20 133. **Н.А. Фадеева, А.Ф. Давлетшин** (*Новосибирский государственный технический университет*).
Робототехническая система экологического картографирования местности
- 9.20-9.40 134. **Б.И. Адамов, А.В. Князев** (*НИУ МЭИ, Москва*).
Асимптотический алгоритм погони для мобильного робота
- 9.40-10.00 135. **А.А. Акимова, М.С. Зеленина** (*ЗАО «АЭСТuС», С.-Петербург*) Решение прямой и обратной задач кинематики для плоских параллельных роботов
- 10.00-10.20 136. **А.А. Пыркин, О.И. Борисов, В.С. Громов, С.О. Глаголев** (*Университет ИТМО, С.-Петербург*).
Система динамического позиционирования для роботизированного макета надводного судна
- 10.20-10.40 137. **А.А. Пыркин, С.М. Власов, А.Ю. Краснов, О.И. Борисов, В.С. Громов, В.В. Руденко** (*Университет ИТМО, С.-Петербург*).
Проектирование аппаратного обеспечения и разработка алгоритмов управления многозвенной робототехнической системой
- 11.00-11.20 **П е р е р ы в (чай, кофе)**

- Руководители:** *Действительный член МОО «АНУД»
д.т.н. А.Е. Пелевин (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», С.-Петербург),
А.С. Носов (Университет ИТМО,
С.-Петербург)*
- 11.20-11.40 138. **Н.Ю. Короткова** (СПбГУ, С.-Петербург).
Управление мобильным роботом в движении по заданной траектории
- 11.40-12.00 139. **Д.Д. Ибраев, Д.Н. Базылев, А.С. Кремлев** (Университет ИТМО, С.-Петербург). Управление динамической моделью балансирующего на подвижной опоре двуногого робота
- 12.00-12.20 140. **Л.В. Никифорова** (Университет ИТМО, С.-Петербург), **И.Б. Фуртат** (Институт проблем машиноведения РАН, С.-Петербург). Управление роботом-манипулятором с компенсацией возмущений
- 12.20-12.40 141. **К.В. Чернышева** (Университет ИТМО, С.-Петербург).
Задача оптимального управления четырехколесным роботом
- 12.40 -13.30 **Обед**
- 13.30-14.15 **Лекция.** Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж (*См. стр. 35*)

**Секция 12. ИНТЕГРИРОВАННЫЕ И СПУТНИКОВЫЕ
НАВИГАЦИОННЫЕ СИСТЕМЫ**

- Руководители:** Действительный член МОО «АНУД»
*д.т.н. Д.А. Кошаев (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электронприбор», С.-Петербург),
А.А. Медведков (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электронприбор», Университет ИТМО,
С.-Петербург)*
- 9.00-9.20 142. **В.Ю. Лазарев, Д.Ю. Ларионов, Р.В. Шалымов**
(СПбГЭТУ «ЛЭТИ», С.-Петербург).
Интегрированная система ориентации и навигации для
задачи диагностики рельсового пути
- 9.20-9.40 143. **С.Ю. Королев** *(ВКА имени А.Ф. Можайского,
С.-Петербург).* К вопросу об адаптивной комплексной
обработке информации в интегрированной навигац
ионной системе космического аппарата
- 9.40-10.00 144. **П.В. Котягин, В.Б. Ильин, В.А. Копелович** *(ОАО
«ЛИИ им. М.М. Громова», Жуковский).*
Комплексная обработка информации спутниковых и
импульсно-фазовых радионавигационных систем на
основе дальномерных измерений
- 10.00-10.20 145. **Ю.В. Парышева, Л.В. Водичева** *(ФГУП «НПО
автоматики имени академика Н.А. Семихатова»,
Екатеринбург).* Особенности диагностики неисправно
стей шестиосного избыточного бесплатформенного
инерциального измерительного блока
- 10.20-10.40 146. **А.В. Жирнов, С.Н. Тимаков** *(РКК «Энергия» им. С.П.
Королева, Королев).* Диагностика отказов двигателей
ориентации Международной космической станции

- 10.40-11.00 147. **А.В. Сумароков** (*РКК «Энергия» им. С.П. Королева, Королев*). О наведении камеры высокого разрешения в космическом эксперименте «Напор-Мини РСА»
- 11.00-11.20 **П е р е р ы в (чай, кофе)**
- 11.20-11.40 148. **А.Ю. Боков, К.К. Веремеенко** (*НИУ МАИ, Москва*). Спутниковый режим коррекции авиационной астроинерциальной навигационной системы
- 11.40-12.00 149. **Ю.Б. Талызин** (*СГАУ, Самара*). Исследование малоракурсных сверточных алгоритмов для решения обратных задач по реконструкции пространственного распределения электронной плотности в ионосфере с помощью группировки микроспутников
- 12.40-13.30 **Обед**
- 13.30-14.15 **Лекция.** Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж (*См. стр. 35*)

**Секция 13. МИКРОМЕХАНИЧЕСКИЕ ДАТЧИКИ,
СИСТЕМЫ И ТЕХНОЛОГИИ**

- Руководители:** *Действительный член МОО «АНУД»
д.т.н. М.И.Евстифеев (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», Университет ИТМО,
С.-Петербург),*
*Член секции молодых ученых МОО «АНУД»
к.т.н. А.С. Ковалев (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Элек-
троприбор», С.-Петербург)*
- 9.00-9.20 150. **Д.П. Елисеев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург).
Классификация методов повышения стойкости микро-
механических гироскопов к инерционным воздействи-
ям
- 9.20-9.40 151. **В.В. Черемухин** (ОАО «Гирооптика»,
С.-Петербург). Исследование технических решений
по повышению вибростойкости микромеханического
гироскопа
- 9.40-10.00 152. **А.С. Кукаев, С.Ю. Шевченко, Р.К. Теличкин**
(СПбГЭТУ «ЛЭТИ», С.-Петербург). Концепция
построения пассивного беспроводного микрогироскопа
- 10.00-10.20 153. **А.С. Кукаев, С.Ю. Шевченко, М.А. Хиврич**
(СПбГЭТУ «ЛЭТИ», С.-Петербург).
Микроакселерометр на поверхностных акустических
волнах для сверхбольших ускорений
- 10.20-10.40 154. **О.А. Ежова** (ЮФУ ИНЭП, Таганрог).
Разработка и исследование интегральных микромеха-
нических сенсоров линейных ускорений

- 10.40-11.00 155. **Р.Г. Люкшонков** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург).
Исследование возможности использования температурной зависимости добротности колебаний микромеханического гироскопа для температурной компенсации
- 11.00-11.20 **П е р е р ы в (чай, кофе)**
- 12.40 -13.30 **О б е д**
- 13.30-14.15 **Лекция.** Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж (*См. стр. 35*)

19 марта, четверг
Конференц-зал
корп. АДМ, IV этаж

13.30-14.15 **Лекция.** Разработка сервоприводов для прецизионных комплексов оптических измерений (достижения и проблемы)
к.т.н.доцент В.С. Томасов (заведующий кафедрой Электротехники и прецизионных электромеханических систем Университета ИТМО, С. –Петербург)

14.15-14.40 **П е р е р ы в (просмотр фильмов)**

14.40-15.00 **Концерт**
И. Брамс, Соната №1 ми минор
Олеся Бабенкова (виолончель)
Наталья Вокина (фортепиано)

15.00-16.00 **П о д в е д е н и е и т о г о в**

16.00-16.10 **З А К Р Ы Т И Е К О Н Ф Е Р Е Н Ц И И**

16.15 **ФУРШЕТ**

20 МАРТА, пятница

10.00 **Культурная программа**

ПАМЯТКА УЧАСТНИКУ КОНФЕРЕНЦИИ

Уважаемый коллега!

Обращаем Ваше внимание на то, что конференция будет проходить в три этапа: **первый этап** (17-20 марта 2015 г.) – выступление с докладами в ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»,

второй этап (июнь – сентябрь 2015 г.) – обсуждение докладов на форуме в Интернете,

третий этап (октябрь – ноябрь 2015 г.) – подведение итогов Интернет-форума и подготовка докладов для публикации в сборнике.

Информация для докладчиков:

1. Полные тексты докладов, рекомендованных для размещения в Интернете, необходимо оформить в соответствии с установленными требованиями, которые будут размещены на сайте конференции, и представить в оргкомитет **не позднее 15 июня 2015 года**. Доклады, оформленные не по требованиям и поступившие позже срока, размещены на сайте не будут.

В конце текста доклада обязательна фраза: **«Текст доклада согласован с научным руководителем»**. Должны быть указаны ФИО, место работы, ученое звание научного руководителя **и его подпись**. Без визы научного руководителя текст доклада публиковаться не будет.

2. Доклады, отобранные оргкомитетом по итогам обсуждения в Интернете, будут включены в сборник трудов конференции. Сборник индексируется в базе Российского индекса научного цитирования (РИНЦ).

3. Сборник материалов XVII конференции молодых ученых «Навигация и управление движением» будет формироваться с учетом результатов проведенной дискуссии только из тех докладов, которые будут размещены в Интернете. Доклады, авторы которых не ответили **на все вопросы, заданные в ходе Интернет-дискуссии**, или не учли замечания при научном редактировании текстов докладов, в сборник не включаются. Не забывайте регулярно проверять наличие поступающих вопросов.

4. Проверьте у помощника руководителя секции правильность Вашей контактной информации, включая **телефон** и **адрес электронной почты**.

5. Файлы презентаций доклада необходимо заранее передать помощнику руководителя секции.

Желаем успеха в работе на конференции!

Россия, 197046, С.-Петербург, ул. Малая Посадская, 30

Тел.: (812) 499 82 10. Факс: (812) 232 33 76

E-mail: kmu_elprib@mail.ru, kmu@eprib.ru

<http://www.elektropribor.spb.ru/kmu2015>